

Prof. Dr. Alfred Toth

Die Abbildung von Systemklassen auf raumsemiotische Klassen

1. Wie zuletzt in Toth (2020) gezeigt wurde, ist die in Toth (2015) definierte triadische Systemrelation

$$S^* = (S, U, E)$$

isomorph zur Zeichenrelation $Z = (M, O, I)$

$$M = S$$

$$O = U$$

$$I = E.$$

2. Damit können wir die folgende systemsemiotische Matrix konstruieren

	S	U	E
S	SS	SU	SE
U	US	UU	UE
E	ES	EU	EE

mit

$$\alpha := (S \rightarrow U)$$

$$\beta := (U \rightarrow E)$$

als den Basismorphismen (vgl. Toth 1997, S. 21 ff.).

Systemsemiotische Klassen (kurz: Systemklassen) können wie folgt konstruiert werden:

$$\text{SysKl} = (E.x, E.y, E.z) \text{ mit } x, y, z \in (S, U, E)$$

1. $\text{SysKl} = (E.S, U.S, S.S)$
2. $\text{SysKl} = (E.S, U.S, S.U)$
3. $\text{SysKl} = (E.S, U.S, S.E)$
4. $\text{SysKl} = (E.S, U.U, S.U)$

5. $\text{SysKI} = (\text{E.S}, \text{U.U}, \text{S.E})$
6. $\text{SysKI} = (\text{E.S}, \text{U.E}, \text{S.E})$
7. $\text{SysKI} = (\text{E.U}, \text{U.U}, \text{S.U})$
8. $\text{SysKI} = (\text{E.U}, \text{U.U}, \text{S.E})$
9. $\text{SysKI} = (\text{E.U}, \text{U.E}, \text{S.E})$
10. $\text{SysKI} = (\text{E.E}, \text{U.E}, \text{S.E})$

Es lassen sich sogar duale Klassen als realitätsthematisierende Systemklassen nach dem bekannten Dualisationsschema

$$\times(\text{SysKI}) = \text{SysKI}^{-1}$$

erzeugen:

$(\text{S.S}, \text{S.U}, \text{S.E})$

$(\text{U.S}, \text{S.U}, \text{S.})$

$(\text{E.S}, \text{S.U}, \text{S.})$

$(\text{E.S}, \text{U.U}, \text{S.U})$

$(\text{E.S}, \text{U.U}, \text{S.E})$

$(\text{E.S}, \text{U.E}, \text{S.E})$

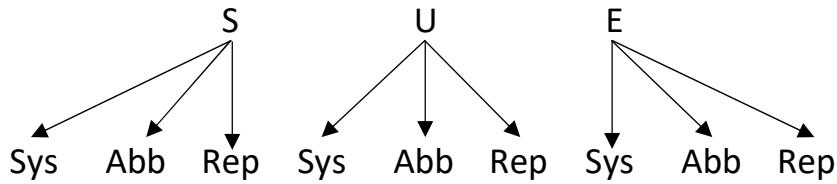
$(\text{U.S}, \text{U.U}, \text{U.E})$

$(\text{E.S}, \text{U.U}, \text{U.E})$

$(\text{E.S}, \text{E.U}, \text{U.E})$

$(\text{E.S}, \text{E.U}, \text{E.E}).$

3. Man muß sich allerdings bewußt sein, daß keine Isomorphie besteht zwischen der Systemrelation $S^* = (\text{S}, \text{U}, \text{E})$ und Benses raumsemiotischer Relation $B = (\text{Sys}, \text{Abb}, \text{Rep})$ (vgl. Bense/Walther 1973, S. 80), denn jede Kategorie von S^* kann als System, Abbildung oder Repertoire fungieren:



Es gibt somit für x, y, z in SysKI jeweils alle drei und damit insgesamt $3! = 6$ kategoriale Möglichkeiten.

x	y	z
Sys	Abb	Rep
Sys	Rep	Abb
Abb	Sys	Rep
Abb	Rep	Sys
Rep	Sys	Abb
Rep	Abb	Sys

Jede SysKI lässt sich also in genau 6 raumsemiotische Klassen ausdifferenzieren, so daß den mit den 10 Zeichenklassen isomorphen 10 Systemklassen ein System von 60 raumsemiotischen Klassen gegenübersteht.

$$1. (x, y, z) = (\text{Sys}, \text{Abb}, \text{Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Sys}, \text{Sys.Sys}) \times (\text{Sys.Sys}, \text{Sys.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Sys}, \text{Sys.Abb}) \times (\text{Abb.Sys}, \text{Sys.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Sys}, \text{Sys.Rep}) \times (\text{Rep.Sys}, \text{Sys.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Abb}) \times (\text{Abb.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Rep}) \times (\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Rep}, \text{Sys.Rep}) \times (\text{Rep.Sys}, \text{Rep.Abb}, \text{Sys.Rep})$$

$$(\text{Rep.Abb}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Abb}) \times (\text{Abb.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Abb.Rep})$$

$$(\text{Rep.Abb}, \text{Abb.Abb}, \text{Sys.Rep}) \times (\text{Rep.Sys}, \text{Abb.Abb}, \text{Abb.Rep})$$

$$(\text{Rep.Abb}, \text{Abb.Rep}, \text{Sys.Rep}) \times (\text{Rep.Sys}, \text{Rep.Abb}, \text{Abb.Rep})$$

(Rep.Rep, Abb.Rep, Sys.Rep) \times (Rep.Sys, Rep.Abb, Rep.Rep)

2. $(x, y, z) = (\text{Sys}, \text{Rep}, \text{Abb})$

(Abb.Sys, Rep.Sys, Sys.Sys) \times (Sys.Sys, Sys.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Rep.Sys, Sys.Rep) \times (Rep.Sys, Sys.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Rep.Sys, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Sys.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Rep.Rep, Sys.Rep) \times (Rep.Sys, Rep.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Rep.Rep, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Rep.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Rep.Abb, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Abb.Rep, Sys.Abb)

(Abb.Rep, Rep.Rep, Sys.Rep) \times (Rep.Sys, Rep.Rep, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Rep.Rep, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Rep.Rep, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Rep.Abb, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Abb.Rep, Rep.Abb)

(Abb.Abb, Rep.Abb, Sys.Abb) \times (Abb.Sys, Abb.Rep, Abb.Abb)

3. $(x, y, z) = (\text{Abb}, \text{Sys}, \text{Rep})$

(Rep.Abb, Sys.Abb, Abb.Abb) \times (Abb.Abb, Abb.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Abb, Sys.Abb, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Abb.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Abb, Sys.Abb, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Abb.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Abb, Sys.Sys, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Sys.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Abb, Sys.Sys, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Sys.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Abb, Sys.Rep, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Rep.Sys, Abb.Rep)

(Rep.Sys, Sys.Sys, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Sys.Sys, Sys.Rep)

(Rep.Sys, Sys.Sys, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Sys.Sys, Sys.Rep)

(Rep.Sys, Sys.Rep, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Rep.Sys, Sys.Rep)

(Rep.Rep, Sys.Rep, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Rep.Sys, Rep.Rep)

4. $(x, y, z) = (\text{Abb}, \text{Rep}, \text{Sys})$

(Sys.Abb, Rep.Abb, Abb.Abb) \times (Abb.Abb, Abb.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Rep.Abb, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Abb.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Rep.Abb, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Abb.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Rep.Rep, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Rep.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Rep.Rep, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Rep.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Rep.Sys, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Sys.Rep, Abb.Sys)

(Sys.Rep, Rep.Rep, Abb.Rep) \times (Rep.Abb, Rep.Rep, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Rep.Rep, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Rep.Rep, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Rep.Sys, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Sys.Rep, Rep.Sys)

(Sys.Sys, Rep.Sys, Abb.Sys) \times (Sys.Abb, Sys.Rep, Sys.Sys)

5. $(x, y, z) = (\text{Rep}, \text{Sys}, \text{Abb})$

(Abb.Rep, Sys.Rep, Rep.Rep) \times (Rep.Rep, Rep.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Sys.Rep, Rep.Sys) \times (Sys.Rep, Rep.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Sys.Rep, Rep.Abb) \times (Abb.Rep, Rep.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Sys.Sys, Rep.Sys) \times (Sys.Rep, Sys.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Sys.Sys, Rep.Abb) \times (Abb.Rep, Sys.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Rep, Sys.Abb, Rep.Abb) \times (Abb.Rep, Abb.Sys, Rep.Abb)

(Abb.Sys, Sys.Sys, Rep.Sys) \times (Sys.Rep, Sys.Sys, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Sys.Sys, Rep.Abb) \times (Abb.Rep, Sys.Sys, Sys.Abb)

(Abb.Sys, Sys.Abb, Rep.Abb) \times (Abb.Rep, Abb.Sys, Sys.Abb)

(Abb.Abb, Sys.Abb, Rep.Abb) × (Abb.Rep, Abb.Sys, Abb.Abb)

6. (x, y, z) = (Rep, Abb, Sys)

(Sys.Rep, Abb.Rep, Rep.Rep) × (Rep.Rep, Rep.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Abb.Rep, Rep.Abb) × (Abb.Rep, Rep.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Abb.Rep, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Rep.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Abb.Abb, Rep.Abb) × (Abb.Rep, Abb.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Abb.Abb, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Abb.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Rep, Abb.Sys, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Sys.Abb, Rep.Sys)

(Sys.Abb, Abb.Abb, Rep.Abb) × (Abb.Rep, Abb.Abb, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Abb.Abb, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Abb.Abb, Abb.Sys)

(Sys.Abb, Abb.Sys, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Sys.Abb, Abb.Sys)

(Sys.Sys, Abb.Sys, Rep.Sys) × (Sys.Rep, Sys.Abb, Sys.Sys)

Literatur

Bense, Max/Walther, Elisabeth (Hrsg.), Wörterbuch der Semiotik. Köln 1973

Toth, Alfred, Entwurf einer Semiotisch-Relationalen Grammatik. Tübingen 1997

Toth, Alfred, Neudefinition der Systemrelation. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2015

Toth, Alfred, Grundlegung einer Systemsemiotik. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics, 2020

15.1.2020